

起重机械安全监控系统 检验合格证

No. WX-WT-2015-C1238

制造单位 成都科达光电技术有限责任公司

产品名称 塔式起重机安全监控系统

型号规格 DJT-100

试验依据 GB/T 28264-2012 《起重机械安全监控系统》

经对上述样品的检验，确认样品所检项目符合 GB/T 28264-2012 《起重机械安全监控系统》中规定的检验要求，所检项目合格。

发证日期 2015 年 09 月 22 日

江苏省特种设备安全监督检验研究院
国家桥门式起重机械产品质量监督检验中心(盖章)

注：（一）本证对样品本身的合格与否负责，且仅对送样样品有效。

（二）样品的检验项目及检验数据详见样品检验报告，报告编号为 WX-WT-2015-C1238。



2013003207Z



(2013)国认监认字(454)号

报告编号: WX-WT-2015-C1238

起重机械安全监控管理系统 委托检验报告

产品名称: 塔式起重机安全监控管理系统
型号规格: DJT-100
委托单位: 成都科达光电技术有限责任公司
制造单位: 成都科达光电技术有限责任公司

江苏省特种设备安全监督检验研究院
国家桥门式起重机械产品质量监督检验中心

起重机械安全监控系统检验结论

报告编号: WX-WT-2015-C1218

目 录

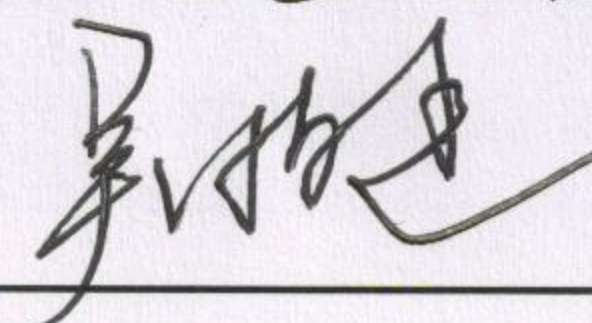
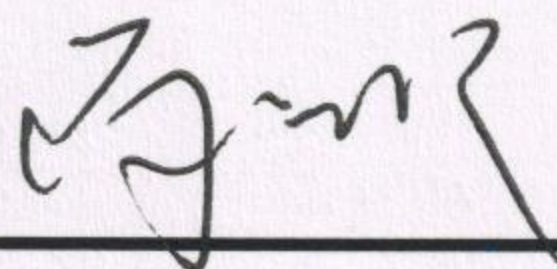
起重机械安全监控系统委托检验结论.....	第 1 页
一、样品主要结构型式和照片.....	第 2 页
二、起重机械安全监控系统委托检验.....	第 3 页

委托单位名称	成都科达光电技术有限公司		
制造单位名称	成都科达光电技术有限公司		
样品名称	起重机械安全监控系统		
样品规格	DPT-100	样品编号	T-1000000
样品制造日期	2015年06月18日	样品接收日期	2015年08月28日
抽样基数	1	样品数量	1套
试验日期	2015年08月28日	环境温度	22~31℃
检验地点	四川省自贡市高新区紫荆路紫荆城市天地15#楼(蜀通试验验证)		
试验依据	GB/T 28264-2012《起重机械安全监控系统》		
试验结论	经检验,确认样品所检项目符合GB/T 28264-2012《起重机械安全监控系统》中规定的检验要求,检验项目合格。		
备注			
检验员	日期	2015年09月12日	
审核员	日期	2015年09月24日	
批准员	日期	2015年09月24日	



起重机械安全监控系统检验结论

报告编号：WX-WT-2015-C1238

委托单位名称	成都科达光电技术有限责任公司		
制造单位名称	成都科达光电技术有限责任公司		
制造单位地址	四川省成都市天府大道北段 1480 号		
样品品种（型式）	起重机械安全监控系统	样品名称	塔式起重机安全监控系统
型号规格	DJT-100	样品编号	T-15000078
样品制造日期	2015 年 06 月 18 日	样品接收日期	2015 年 08 月 28 日
抽样基数	/	样品数量	1 套
试验日期	2015 年 08 月 28 日	环境温度	22~31℃
检验地点	四川省自贡市高新区紫荆路紫荆城邦工地 15#楼（现场试验验证）		
试验依据	GB/T 28264-2012 《起重机械安全监控系统》		
试验结论	经检验，确认样品所检项目符合 GB/T 28264-2012 《起重机械安全监控系统》中规定的检验要求，所检项目合格。		
备注	/		
试验： 	日期：2015 年 09 月 22 日		
审核： 	日期：2015 年 09 月 22 日		
批准： 	日期：2015 年 09 月 22 日		

一、样品主要结构型式和照片

报告编号: WX-WT-2015-C1238

主要结构型式:

系统由可动态实时显示的主机、起重量限制器、幅度传感器、起升高度传感器、风速仪、防倾翻及碰撞传感器、回转角度限制器、行程限位器、摄像头、视频显示器、通信模块等组成,适用于塔式起重机的安全监控管理。

样品照片:

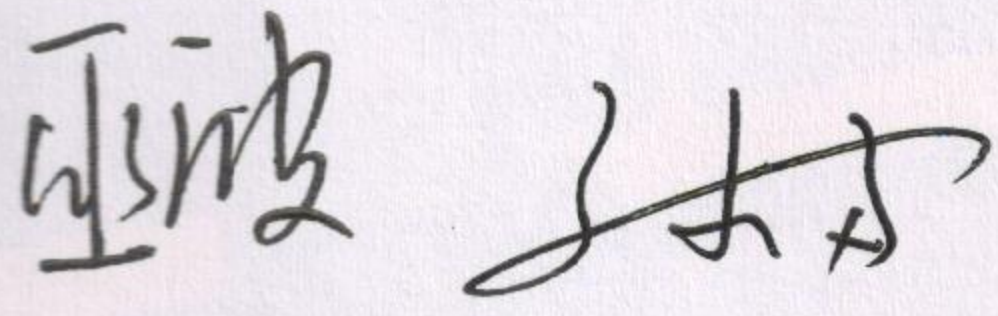
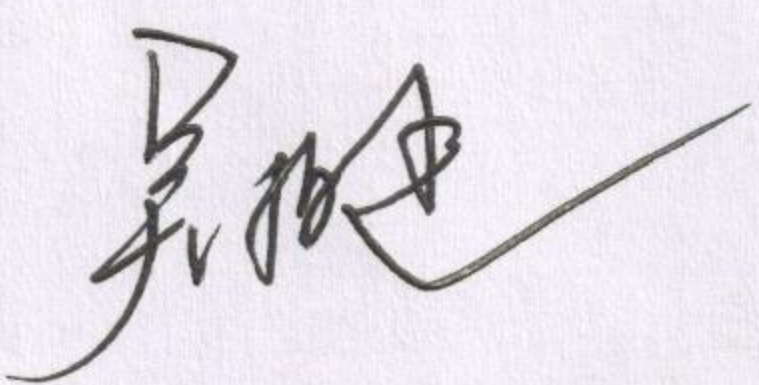


二、起重机械安全监控系统委托检验

报告编号: WX-WT-2015-C1238

序号	检验项目及其内容		检验结果	检验结论	备注
1	1. 监控参数	1.1 起重量	系统采集该参数, 能实时显示起重量, 计量单位为“t”, 并保留小数点后两位, 符合要求。	合格	
2		1.2 起重力矩	系统采集该参数, 能实时显示起重量和相应位置幅度, 计量单位分别为“t”和“m”, 并保留小数点后两位, 符合要求。	合格	
3		1.3 起升高度、下降深度	系统采集该参数, 能实时显示所吊运的物体高度和下降深度, 计量单位为“m”, 并保留小数点后两位, 符合要求。	合格	
4		1.4 运行行程	系统采集该参数, 能实时显示起重机械的起升高度、下降深度、小车运行行程, 符合要求。	合格	固定式
5		1.5 幅度	系统采集该参数, 能实时显示位置幅度, 计量单位为“m”, 并保留小数点后两位, 符合要求。	合格	
6		1.6 大车运行偏斜	塔式起重机, 不作要求。	/	不适用
7		1.7 水平度	塔式起重机, 不作要求。	/	不适用
8		1.8 风速	系统采集该参数, 能实时显示风速, 符合要求。	合格	
9		1.9 回转角度	系统采集该参数, 能实时显示起重机械回转角度, 符合要求。	合格	
10		1.10 运行机构安全距离	塔式起重机, 不作要求。	/	不适用
11		1.11 操作指令	系统采集该参数, 在空载的条件下, 对起重机械的动作进行操作验证, 各种动作在显示器上能实时显示。试验后, 相关的记录, 信息能保存和回放, 符合要求。	合格	
12		1.12 支腿垂直度	塔式起重机, 不作要求。	/	不适用
13		1.13 工作时间	系统采集该参数, 系统能实时显示和记录工作时间, 符合要求。	合格	
14		1.14 累计工作时间	系统采集该参数, 已完成的工作循环的时间系统能全部累加、记录和存储, 符合要求。	合格	
15		1.15 每次工作循环	系统采集该参数, 完成的工作循环能全部记录和存储, 符合要求。	合格	

序号	检验项目及其内容		检验结果	检验结论	备注
16	2. 监控状态	2.1 起升机构制动器状态	塔式起重机，不作要求。	/	不适用
17		2.2 抗风防滑状态	固定式塔式起重机，不作要求。	/	不适用
18		2.3.1 门限位	塔式起重机，不作要求。	/	不适用
19		2.3.2 机构之间的运行联锁	塔式起重机，不作要求。	/	不适用
20		2.4 工况设置状态	塔式起重机，不作要求。	/	不适用
21		2.5 供电电缆卷筒状态	塔式起重机，不作要求。	/	不适用
22		2.6 过孔状态	塔式起重机，不作要求。	/	不适用
23		2.7 视频系统	安装有摄像头、能观察到吊点，在视频系统的屏幕上能观察到起重机械实时工作的监控画面，状态的信息能完整保存，符合要求。	合格	
24	3. 实测系统综合误差	3.1 起重量综合误差	综合误差： 3.3%	合格	
		3.2 幅度综合误差	综合误差： 1.8%	合格	
		3.3 起重力矩综合误差	综合误差： 4.2%	合格	
25	4.连续作业		系统的基本组成单元符合其本身的技术规范。工作循环次数大于 20 次，能实时记录。	合格	
26	5.实时性		具有对起重机械运行状态及故障信息进行时记录的功能，能以图形、图像、图标和文字的方式显示起重机械的工作状态和工作参数。系统实际程序的扫描周期小于 100ms。	合格	
27	6.历史追溯性		具有对起重机械运行状态及故障信息进行历史追溯的功能，存储的数据信息或图像信息应包含数据或图像的编号，时间和日期与试验的数据一致，能追溯到起重机械的运行状态及故障报警信息。	合格	

28	7.故障自诊断	具有故障自诊断功能。在开机时有自检程序,对警报、显示等功能进行验证;在系统自身发生故障而影响正常使用时,能立即发出报警信号。	合格	
29	8.储存要求	系统储存的数据信息包含编号、时间和日期。	合格	
30	9.断电后,信息的保存	外接 UPS 电源,具有断电保护功能,系统的信息存储单元在关闭电源或供电中断之后,其内部的所有信息均被保留。	合格	
31	10.存储时间	数据存储卡 16G,数据存储时间大于 30 个连续工作日。160G 硬盘,视频存储时间大于 72 小时。数据信息或图像信息的日期按照年/月/日/时/分/秒的格式进行存储。	合格	
32	11.显示信息的清晰度	斜视 45°,系统的显示信息清晰可辨,不干扰司机视线,不刺目。	合格	
33	12.文字表达形式	系统显示的文字是简体中文。	合格	
34	13.报警装置	系统的报警装置能向起重机械操作者发出清晰的声光报警。	合格	
35	14.通信协议的开放性	系统的用户通信协议是对外开放的。通信协议采用 TCP/IP 协议,可通过 USB 传输数据。	合格	
36	15.管理权限的设定	系统的管理由经授权的人员进行。进入系统后,需要指纹录入进行身份识别。系统管理员或驾驶人员录入指纹并经识别后,能够顺利进入系统。	合格	
备注:				
检验人员:  日期: 2015 年 09 月 22 日		审核人员:  日期: 2015 年 09 月 22 日		

附件: 部分试验照片



图 1 现场试验

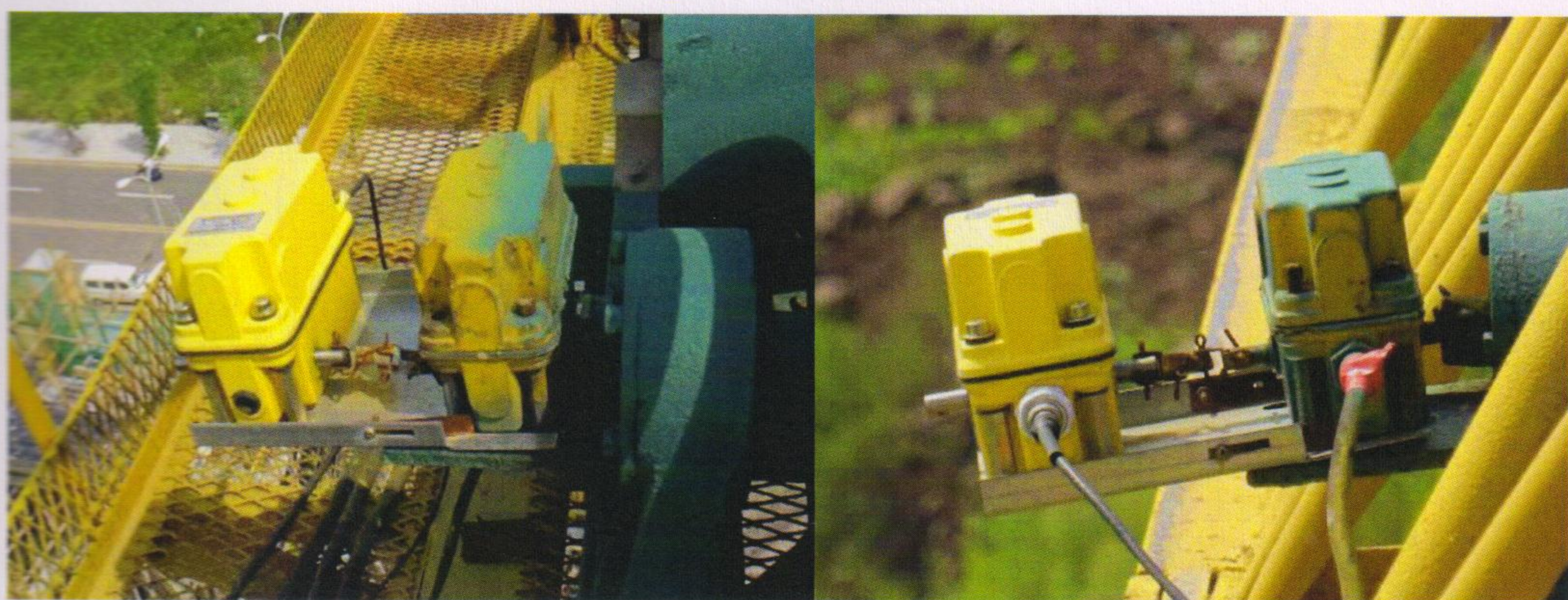


图 2 限位器



图 3 起重重量传感器

图 4 风速仪

续图

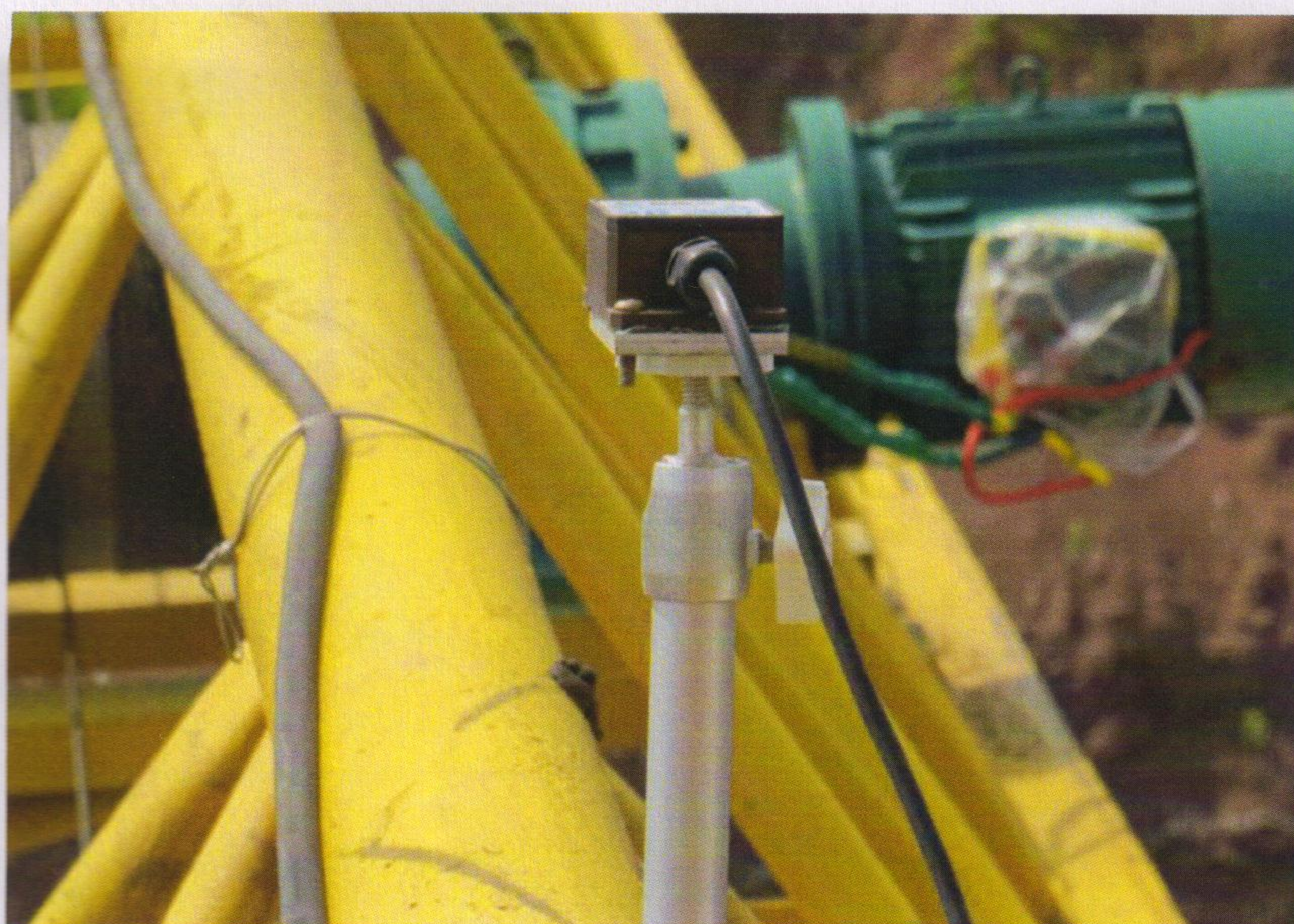


图 5 防倾翻、碰撞传感器

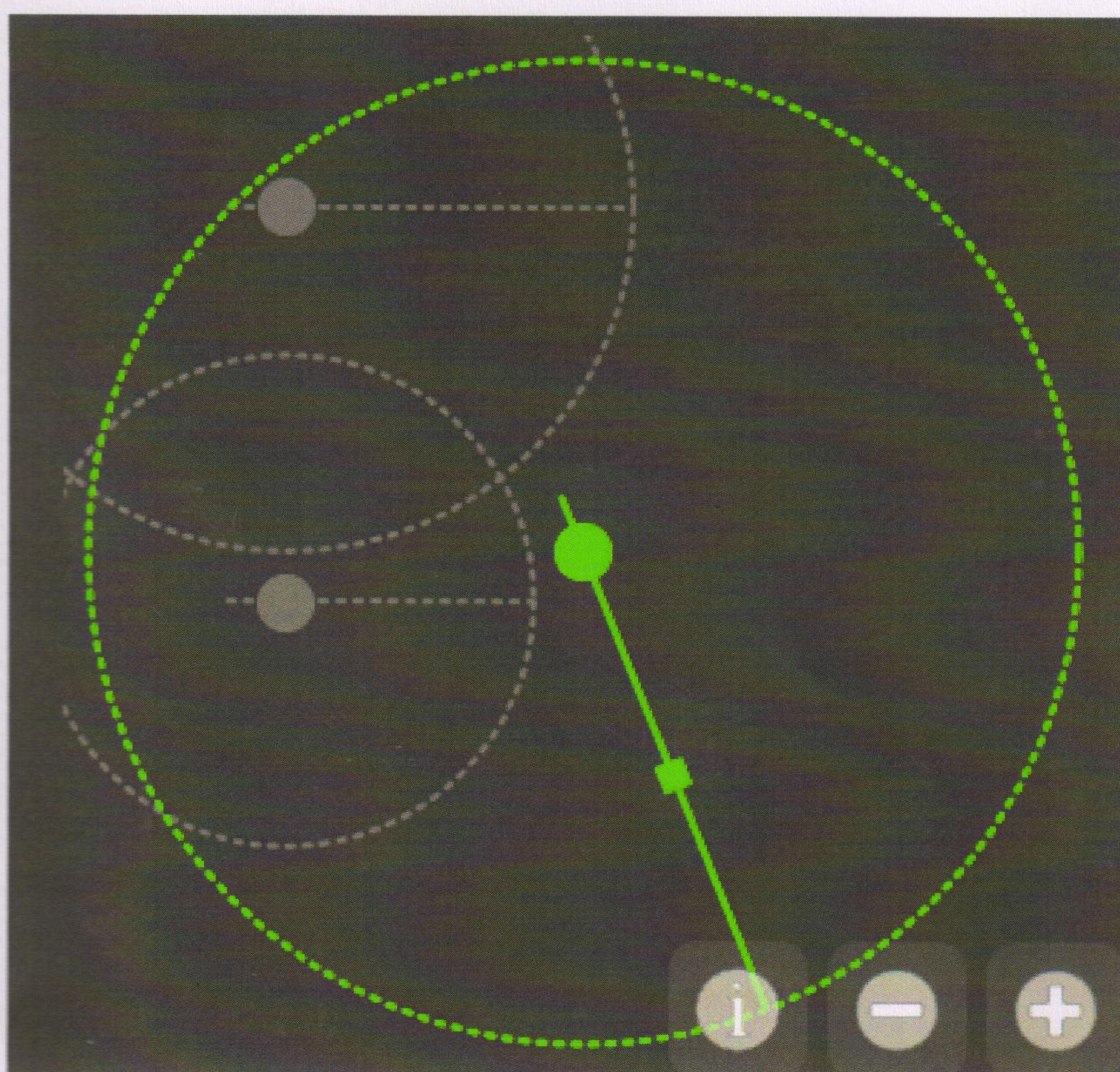


图 6 防碰撞实时信息

续图

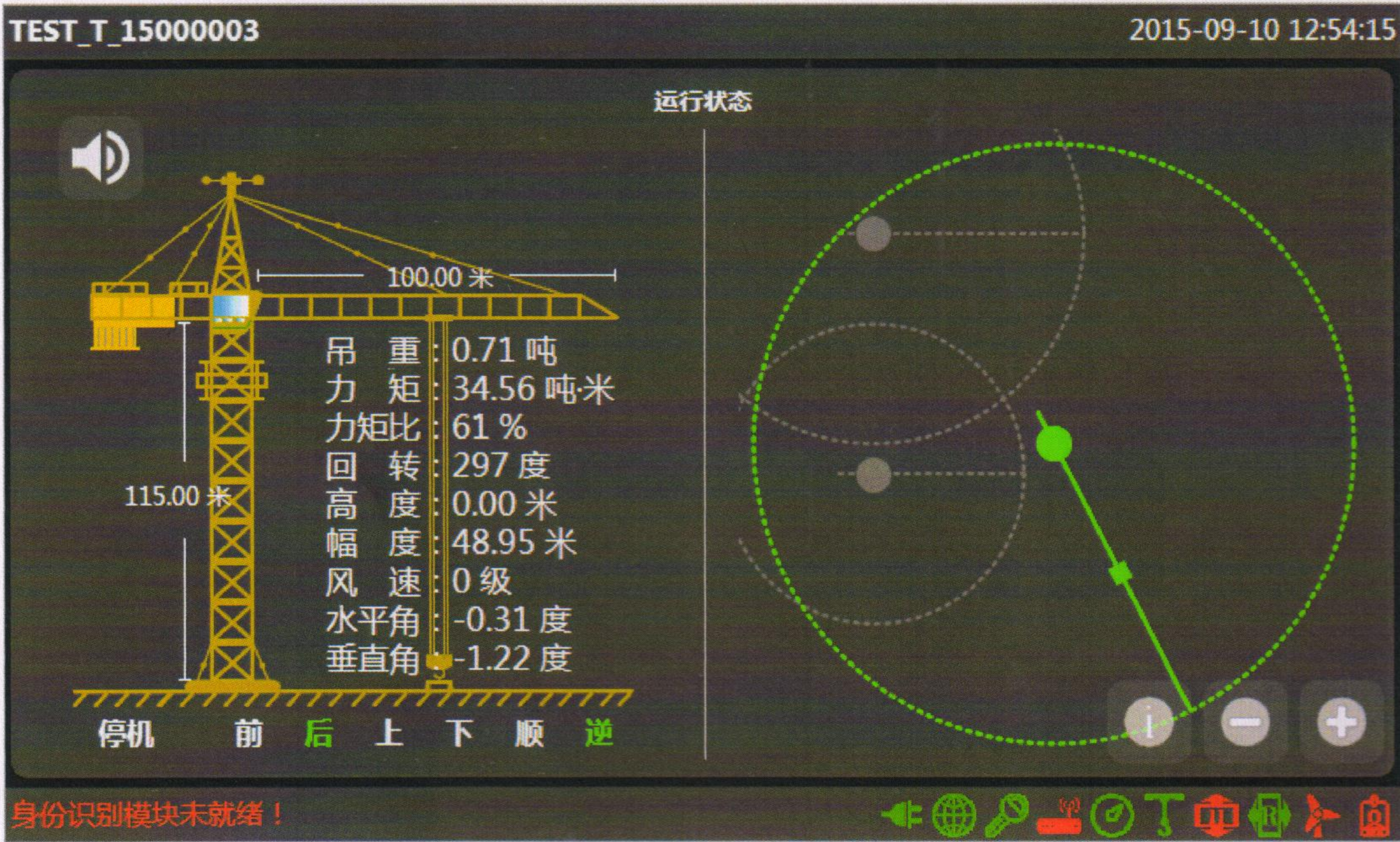


图 7 实时监控参数

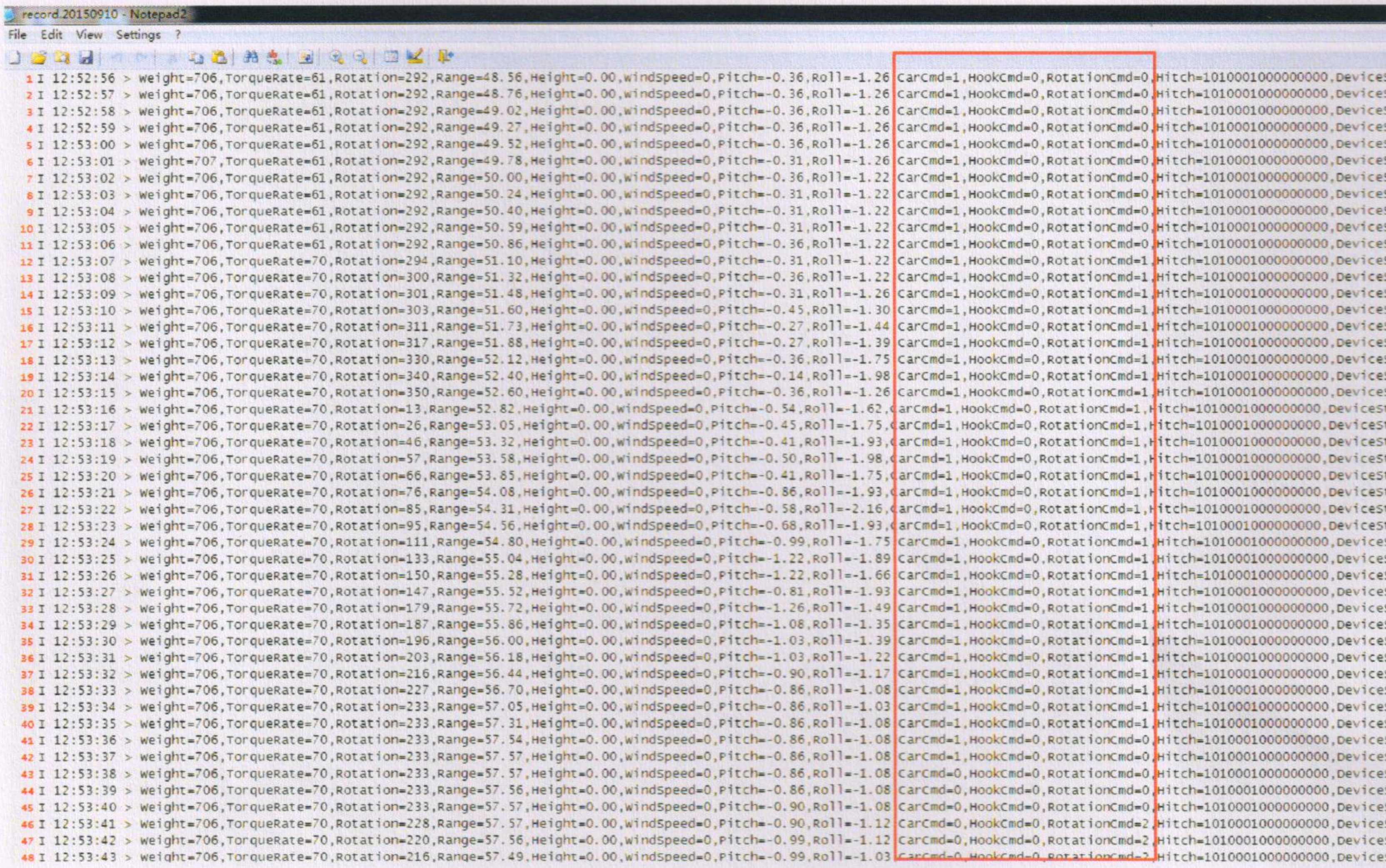


图 8 历史运行数据及操作指令

续图

机械类型: 所有		异常类型: 所有		期间: 当天	查询	
机械类型	备案号	塔机(升降机-左笼)	升降机(右笼)	故障	违章	报警
塔机	川ICB-T-1112-00779	KEDA_T_15000053		0	0	90
塔机	川ICB-T-1503-01099	KEDA2015000004		0	122	341

	监控IMEI	接收时间	异常类型	故障类型	操作
1	KEDA_T_15000053	2015-09-08 11:54:42	报警	限位	【回放】
2	KEDA_T_15000053	2015-09-08 11:53:17	报警	限位	【回放】
3	KEDA_T_15000053	2015-09-08 11:51:42	报警	限位	【回放】
4	KEDA_T_15000053	2015-09-08 11:49:25	报警	限位	【回放】
5	KEDA2015000004	2015-09-08 11:45:49	报警	倾斜	【回放】
6	KEDA2015000004	2015-09-08 11:45:35	报警	倾斜	【回放】
7	KEDA2015000004	2015-09-08 11:44:42	报警	倾斜	【回放】
8	KEDA2015000004	2015-09-08 11:44:13	报警	倾斜	【回放】
9	KEDA2015000004	2015-09-08 11:44:07	报警	倾斜	【回放】
10	KEDA2015000004	2015-09-08 11:44:06	报警	倾斜	【回放】
11	KEDA2015000004	2015-09-08 11:44:05	报警	倾斜	【回放】

图 9 历史报警数据

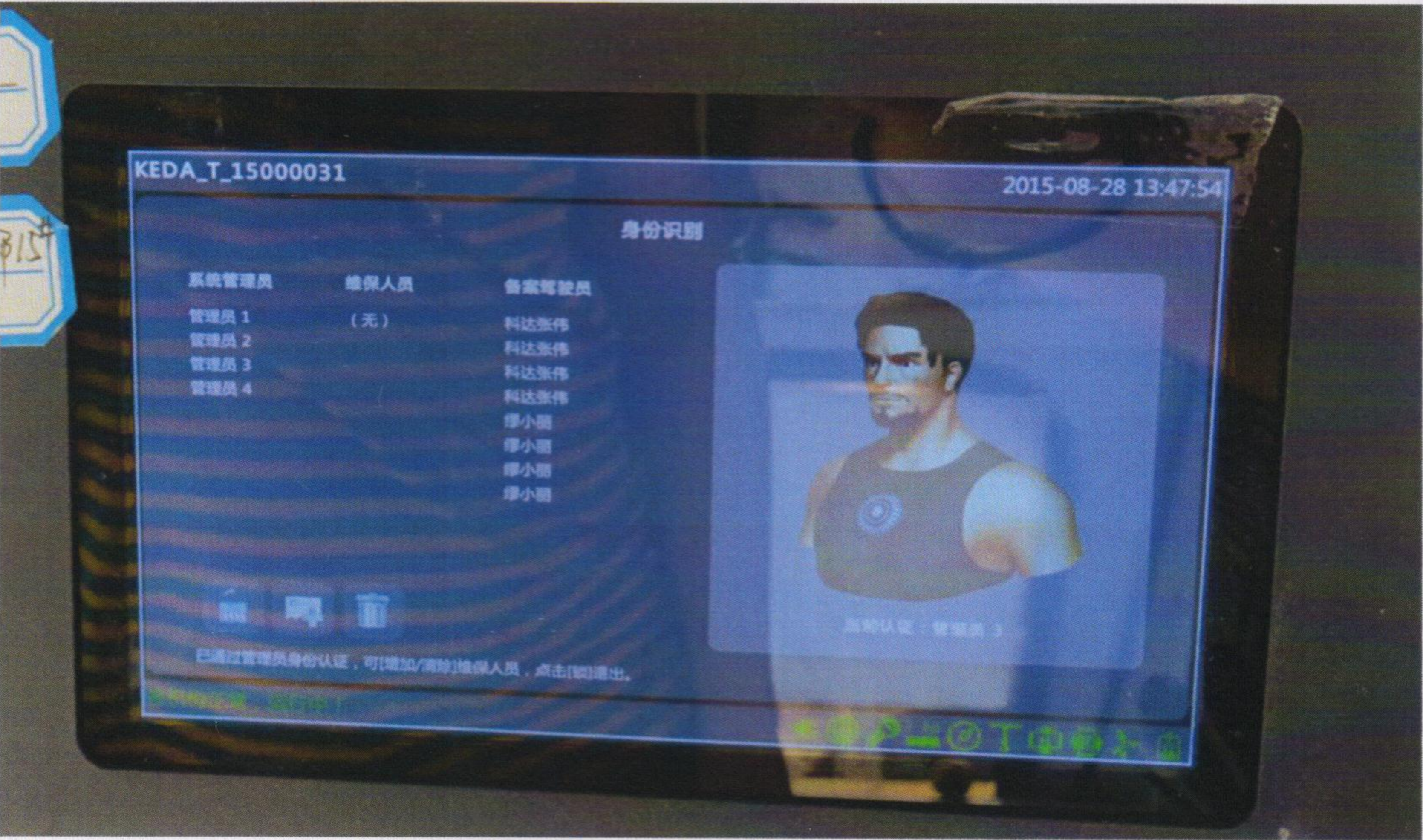


图 10 用户权限